

Доказательство. Анализируя систему уравнений (6), находим восемь фокальных точек квадрики Ли, шесть из которых совпадают с точкой  $C_0 \equiv E_{1,2}''$ , а два других определяются формулой

$$F_{3,3} = \pm \sqrt{\frac{1}{2}(3\beta^2+1)} C_0 + C_1 + C_2 \pm \frac{6\sqrt{2(3\beta^2+1)}}{2\beta^2+1} C_3.$$

Возвращаясь к исходному реперу  $R$ , получим

$$F_{3,3} = 2\beta E_{1,2} \pm 2\sqrt{2(3\beta^2+1)} A_3,$$

откуда  $(E_{1,2}, A_3; F_7, F_8) = -1$ , что и доказывает утверждение теоремы.

#### Список литературы

И.Фиников С.П. Проективно-дифференциальная геометрия. М.-Л., ОНТИ, 1937.

2. Малаховский В.С., Махоркин В.В. Дифференциальная геометрия многообразий гиперквадрик в  $n$ -мерном проективном пространстве. - Тр. геометр. семинара. ВИНИТИ АН СССР, 1974, б, с. 113-133.

И.С.Григорьева

МЕРА МНОЖЕСТВА ГИPERПЛОСКОСТЕЙ В  $E_n$ .

В работе изучается мера множества гиперплоскостей в  $E_n$ , инвариантная относительно группы движений. Отыскивается выражение этой меры через геометрические характеристики неголономного образа, а также дивергентный вид получаемой при этом гауссовой кривизны.

I. Семейство гиперплоскостей в  $E_n$  зависит от  $n$  параметров. Меру обычно ищут в виде интеграла  $\int \Omega = \int d\mu$ , где  $\mu$  - мера Лебега в пространстве параметров, а  $f$  - положительная интегрируемая функция.

Если за параметры взять расстояние  $P$  до гиперплоскости от начала координат и единичный вектор нормали  $\bar{n}$ , то с точностью до постоянного множителя, (ср. [1])

$$\pm \Omega = dP \wedge d\sigma, \quad (1)$$

где  $d\sigma$  - элемент сферического отображения. Знак выбирается так, чтобы  $\int_U \Omega$  был положителен для любой области  $U$ .

Если рассмотреть в какой-либо области  $V \subset E_n$  неголономный образ  $X_n^{n-1}$ , то можно говорить о мере множества составляющих его гиперплоскостей. Элемент меры  $\Omega$  отыскивается с помощью введения поля ортонормированных реперов  $\{e_\alpha\}$ ,  $\alpha = \overline{1, n}$ , где  $e_n$  - вектор нормали к гиперплоскости. Будем считать это поле гладким. Тогда

$$d\bar{\tau} = \omega^i \bar{e}_i + \omega^n \bar{e}_n,$$

$$d\bar{e}_i = \omega_i^s \bar{e}_s + \omega_i^n \bar{e}_n, \quad i, s = \overline{1, n-1},$$

$$d\bar{e}_n = \omega_n^s \bar{e}_s.$$

Формы  $\omega_\beta^\alpha$ -кососимметричны в орторепере и разлагаются по основным формам  $\omega^\alpha$ :  $\omega_\beta^\alpha = \Gamma_{\beta\gamma}^\alpha \omega^\gamma$ , где  $\Gamma_{\beta\gamma}^\alpha$ -коэффициенты евклидовой связности.

Подставляя в (1) выражение для  $d\rho$  и  $d\sigma$ , получим

$$\pm \Omega = \omega^n \wedge \omega_n^1 \wedge \dots \wedge \omega_n^{n-1},$$

или, подставляя выражение для  $\omega_n^i$ ,

$$\pm \Omega = \Gamma_{n[s_1}^i \cdot \Gamma_{l[n[s_2]}^2 \cdot \dots \cdot \Gamma_{l[n[s_{n-1}]}^{n-1} \omega_{\lambda}^n \omega_{\lambda}^{s_1} \dots \omega_{\lambda}^{s_{n-1}},$$

т. есть  $\pm \Omega = K dV$ , где  $K$ -определитель матрицы  $\Gamma_{ij}^k$ , а  $dV$ -элемент объема в  $E_n$ .

При преобразовании орторепера, сохраняющем  $\bar{e}_n$ ;  $-\Gamma_{ij}^k = \Gamma_{ji}^k = \delta_{ij}$  является тензором, а в голономном случае переходит в матрицу второй квадратичной формы интегральной гиперповерхности. Следовательно, в последнем случае  $K$ -гауссова кривизна соответствующей гиперповерхности [2]. Можно назвать  $K$  гауссовой кривизной и в общем случае (тем более, что для  $n=3$  это определение совпадает с определением Д.Н.Синцова [3]).

2. Можно рассмотреть  $(n-1)$ -форму  $\Theta$ .

$$\Theta = \omega^1 \wedge \omega_n^2 \wedge \dots \wedge \omega_n^{n-1} + \omega_n^1 \wedge \omega_n^2 \wedge \dots \wedge \omega_n^{n-1} + \dots + \omega_n^1 \wedge \omega_n^2 \wedge \dots \wedge \omega_n^{n-1}.$$

Ее внешний дифференциал  $d\Theta = (n-1)(\pm \Omega)$ . Следовательно, в области  $V$ , где  $K$  сохраняет знак,

$$\int_V \Omega = \frac{1}{n-1} \int_V \Theta.$$

Форму  $\Theta$  можно представить в виде

$$\Theta = \alpha^1 \omega^2 \wedge \dots \wedge \omega^n - \alpha^2 \omega^1 \wedge \omega^3 \wedge \dots \wedge \omega^n + \dots + (-1)^{n-1} \alpha^n \omega^1 \wedge \dots \wedge \omega^{n-1}$$

Тогда  $dK = \operatorname{div} \bar{a}$ , а вектор  $\bar{a}$  можно найти из соотношения  $\omega^i \wedge \Theta = \alpha^i \omega^1 \wedge \omega^2 \wedge \dots \wedge \omega^n$ . Произведя необходимые преобразования, получим

$$\frac{1}{n(n-1)} \alpha^i = - \nabla_{s_1} e_n^{[2} \dots \nabla_{s_{n-2}} e_n^{n-1} e_n^{i]} s_1 \dots s_{n-2},$$

где  $\epsilon^{i_1 \dots i_n}$ -дискриминантный  $n$ -вектор в  $E_n$ . С помощью этого векторного поля интеграл от  $K$  по  $V$  можно свести к интегралу по границе  $\partial V$ .

3. Можно усмотреть некоторую связь  $\Omega$  с тензором кривизны Схоутена неголономного образа. Он определяется (см. [4]) из соотношения

$$\nabla_{[i} \nabla_{j]} v^\ell = \frac{1}{2} K_{ij}^\ell v^\kappa + M_{ij}^\kappa \nabla_\kappa v^\ell,$$

где  $K_{ij}^\ell$ -тензор кривизны, а  $M_{ij}^\kappa$  характеризует неголономность образа.

В нашем частном случае, в ортонормированном репере тензор кривизны Схоутена представляется в виде

$$K_{ijk} e_i = \epsilon_{kj} \epsilon_{ei} - \epsilon_{ki} \epsilon_{ej},$$

где  $\epsilon_{ij} = \Gamma_{ij}^n$ -как раз та матрица, определитель которой участвует в определении элемента меры. Значит, тензор кривизны определяет миноры второго порядка этой матрицы, а следовательно (с точностью до знака) и определитель ее.

#### Список литературы

1. Кендэлл М., Моран П. Геометрические вероятности. Наука, М., 1972.

2. Мищенко А.С., Фоменко А.Т. Курс дифференциальной геометрии и топологии. Изд-во Моск.ун-та, 1980.

3. Синцов Д.Н. О системах интегральных кривых Пфаффова уравнения.- Вища школа, Киев, 1972.

4. Вагнер В.В. Дифференциальная геометрия неголономных многообразий. Казань, 1939.